



Universidade Federal de São Carlos
Centro de Ciências Exatas e de Tecnologia
Departamento de Matemática

ESTIMATIVAS *A PRIORI* PARA PROBLEMAS ELÍPTICOS VIA DESIGUALDADE DE HARDY-SOBOLEV

Jose Miguel Mendoza Aranda

Orientador: *Francisco Odair de Paiva*

São Carlos
Janeiro de 2014

ESTIMATIVAS *A PRIORI* PARA PROBLEMAS ELÍPTICOS VIA DESIGUALDADE DE HARDY-SOBOLEV

Jose Miguel Mendoza Aranda

Orientador: *Francisco Odair de Paiva*

Dissertação apresentada ao PPG-M da UFSCar como parte dos requisitos para a obtenção do título de Mestre em Matemática. Orientação: Prof Dr. Francisco Odair de Paiva.

São Carlos
Janeiro de 2014

Autor

Orientador

**Ficha catalográfica elaborada pelo DePT da
Biblioteca Comunitária da UFSCar**

M539ep

Mendoza Aranda, Jose Miguel.

Estimativas *a priori* para problemas elípticos via desigualdade de Hardy-Sobolev / Jose Miguel Mendoza Aranda. -- São Carlos : UFSCar, 2014.

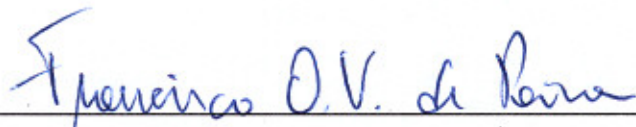
34 f.

Dissertação (Mestrado) -- Universidade Federal de São Carlos, 2014.

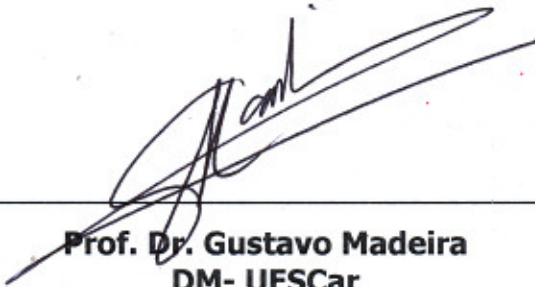
1. Análise matemática. 2. Equações diferenciais elípticas.
3. Estimativas da solução. 4. Existência de soluções. I.
Título.

CDD: 515 (20^a)

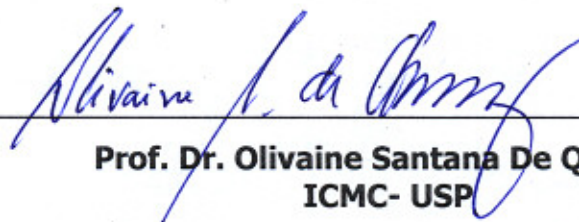
Banca Examinadora:



Prof. Dr. Francisco Odair Vieira de Paiva
DM- UFSCar



Prof. Dr. Gustavo Madeira
DM- UFSCar



Prof. Dr. Olivaine Santana De Queiroz
ICMC- USP

Agradecimentos

À Deus, pela vida paz e saúde.

Aos meus pais, Tomas Mendoza Pariona e Maria Aranda García, pela vida, educação e o amor recebido.

Ao professor Francisco Odair de Paiva, pela orientação, pelos ensinamentos e pelas horas dedicadas a este trabalho.

Ao programa de Pós-Graduação em Matemática da Universidade Federal de São Carlos, pela oportunidade da realização deste trabalho.

À CNPq, pelo auxílio financeiro.

Abstract

In this thesis we study a priori bounds for positive solutions of a class of nonlinear elliptic equations. More precisely, we establish a priori bounds for positive solutions of the problem:

$$\left. \begin{aligned} -\Delta u &= g(x, u, Du) \quad , \quad x \in \Omega \\ u &= 0 \quad , \quad x \in \partial\Omega \end{aligned} \right\}$$

where $\Omega \subset \mathbb{R}^N$, $N \geq 3$, is a bounded smooth domain.

The technique used in this work was developed by Brezis and Turner ([BT]).

We also provide existence of a priori bounds of positive solutions for semilinear elliptic systems and polyharmonic problems.

In this work, the main tool used is the Hardy-Sobolev inequality to estimate the L^∞ -norm of positive solutions.

Resumo

Neste trabalho, estudamos a obtenção de estimativas a priori de soluções positivas para um tipo de equações elípticas não lineares. Mais especificamente, garantimos a existência de estimativas a priori de soluções positivas para o problema:

$$\left. \begin{aligned} -\Delta u &= g(x, u, Du) & , & \quad x \in \Omega \\ u &= 0 & , & \quad x \in \partial\Omega \end{aligned} \right\}$$

em que $\Omega \subset \mathbb{R}^N$, $N \geq 3$, é um aberto limitado com fronteira suave.

A técnica utilizada neste trabalho é devido a Brezis Turner ([BT]).

Também garantimos a existência de estimativas a priori de soluções positivas para sistemas elípticos semilineares e problemas de tipo poliharmônico.

A ferramenta principal utilizada para estimar as soluções positivas nas normas L^∞ é a desigualdade de Hardy-Sobolev.

Sumário

1	Introdução	6
2	A Desigualdade de Hardy-Sobolev	9
3	Estimativa a priori de uma classe de Problemas Elípticos Superlineares	15
4	Estimativa a priori para soluções positivas de Sistemas Elípticos Semilineares usando a desigualdade de Hardy-Sobolev	21
4.1	Desigualdades de Hardy-Sobolev.	21
4.2	Estimativas a Priori para Soluções Positivas do Sistema (4.1)	25
4.3	Estimativas a Priori para Soluções Positivas do Problema Poliharmônico 4.2	30

Capítulo 1

Introdução

Estimativas a priori de soluções positivas na norma de L^∞ é de fundamental importância para resultados de existência de soluções de problemas elípticos superlineares especialmente quando o problema em consideração não é do tipo variacional.

Um método para demonstrar a existência de estimativas a priori de soluções positivas de equações escalares elípticas de segunda ordem foi proposto em 1977 por Brézis e Turner ([BT]). Tal método combina as desigualdades de Hardy e Sobolev via interpolação e é muito poderoso, ainda quando o problema em consideração não é do tipo variacional.

Mais especificamente, no artigo de Brézis e Turner ([BT]) se demonstra a existência de estimativas a priori para um problema elíptico, a qual pode ser usada para demonstrar a existência de uma solução positiva do problema de tipo elíptico superlinear:

$$\left. \begin{aligned} -\Delta u &= g(x, u, Du) & , & \quad x \in \Omega \\ u &= 0 & , & \quad x \in \partial\Omega \end{aligned} \right\} \quad (1.1)$$

em que $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ é um aberto, limitado e suave de \mathbb{R}^N , $N \geq 3$ e g é uma função não negativa que, com respeito à variável u , satisfaz as seguintes três condições de crescimento (utilizados por Brézis e Turner ([BT]) para demonstrar a existência de uma solução positiva do problema 1.1): Se λ_1 é o primeiro autovalor de $-\Delta$, $u^{-1}g(x, u, p)$ tem que ser menor do que λ_1 para u perto do zero e maior do que λ_1 para u perto do ∞ ; e se $\beta = \frac{N+1}{N-1}$, $u^{-\beta}g(x, u, p)$ tende a zero quando $u \rightarrow +\infty$. (Por exemplo $g = u^\gamma$, $1 < \gamma < \beta$ satisfaz as três condições).

O objetivo desta dissertação é usar o mesmo método de Brézis e Turner para encontrar estimativas a priori para soluções positivas de sistemas elípticos semilineares e problemas poliharmônicos, e tal resultado foi feito no trabalho de Clément, Figueiredo e Mitidieri ([CFM]).

Este trabalho é organizado como segue.

No Capítulo 2, enunciamos e demonstramos a desigualdade de Hardy-Sobolev como na tese de Kavian ([K]), a qual afirma que combinando as desigualdades de Hardy e de Sobolev via interpolação, se tem uma desigualdade que é válida para $1 < p < N$; mais ainda Kavian demonstra que o resultado é válido para o caso em que $p = N$ usando um argumento mais complicado que para o caso $1 < p < N$.

No Capítulo 3 usamos a desigualdade de Hardy-Sobolev (para o caso em que $p = 2$ e $N \geq 2$) para demonstrar a existência de estimativas a priori do problema (1.1), como foi feito no artigo de Brézis e Turner ([BT]).

Finalmente no capítulo 4 aplicamos o mesmo método usado por Brézis e Turner para encontrar estimativas a priori do sistema:

$$\left. \begin{aligned} -\Delta u &= f(x, u, v, Du, Dv) & , & \text{ em } \Omega \subset \mathbb{R}^N, \\ -\Delta v &= g(x, u, v, Du, Dv) & , & \text{ em } \Omega \subset \mathbb{R}^N, \\ u &= v = 0 & , & \text{ sobre } \partial\Omega. \end{aligned} \right\} \quad (1.2)$$

e para equações do tipo poliharmônicas com $m > 1$:

$$\left. \begin{aligned} (-\Delta)^m u &= h(x, u, \Delta u, \dots, \Delta^{m-1} u) & , & \text{ em } \Omega \subset \mathbb{R}^N, \\ u &= \Delta u = \dots = \Delta^{m-1} u = 0 & , & \text{ sobre } \partial\Omega. \end{aligned} \right\} \quad (1.3)$$

em que Ω é um domínio aberto, limitado e suave de \mathbb{R}^N com $N \geq 3$ e f , g e h são funções dadas (que especificaremos adiante), seguindo o trabalho de Clément, Figueiredo e Mitidieri ([CFM]).

Assim podemos ver que o método de Brézis e Turner é muito poderoso para encontrar estimativas a priori para os problemas mencionados anteriormente. Mas também pode ser usado para encontrar estimativas a priori para os seguintes dois problemas:

$$\left. \begin{aligned} -\Delta u &= \lambda_1 u + (u^+)^p + f(x) & , & \text{ em } \Omega, \\ u &= 0 & , & \text{ sobre } \partial\Omega. \end{aligned} \right\} \quad (1.4)$$

em que Ω é limitado aberto e suave em \mathbb{R}^N , $N \geq 3$, $1 < p < \frac{N+1}{N-1}$, λ_1 é o primeiro autovalor de $-\Delta$ e $f \not\equiv 0$ é uma função tal que $f \in L^r(\Omega)$ para algum $r > N$ e $\int_{\Omega} f \varphi_1 < 0$ (estudado por Cuesta, Figueiredo e Srikanth no artigo ([CFS])).

E também o problema (estudado por Kannan e Otega no artigo ([KO]))

$$\left. \begin{aligned} \Delta u + \lambda_1 u + g(x, u) &= f(x) & , & \text{ em } \Omega, \\ u &= 0 & , & \text{ sobre } \partial\Omega. \end{aligned} \right\} \quad (1.5)$$

em que Ω é aberto limitado e com fronteira suave de \mathbb{R}^N com $N \geq 2$ e λ_1 é o primeiro autovalor de $-\Delta$ e a função não linear $g : \bar{\Omega} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ satisfaz as seguintes condições:

- g é localmente Lipschitziana em u (uniformemente em x) e α -Hölder contínua em x .
- $\lim_{|u| \rightarrow \infty} g(x, u) = \infty$, uniformemente em $x \in \Omega$.
- $\lim_{u \rightarrow -\infty} [g(x, u) + \lambda_1 u] = \infty$, uniformemente em $x \in \Omega$.
- Existem $\gamma, \beta \in L^\infty(\Omega)$ com $\gamma, \beta \geq 0$ tais que

$$|g(x, u)| \leq \gamma(x)u^\sigma + \beta(x),$$

para $x \in \Omega$ e $u \leq 0$, em que $\sigma < \frac{N+1}{N-1}$.

Capítulo 2

A Desigualdade de Hardy-Sobolev

Neste capítulo vamos a demonstrar a Desigualdade de Hardy-Sobolev. Para enunciar o resultado principal vamos supor que $N \geq 2$ e que $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ é um subconjunto aberto e limitado com a sua fronteira $\partial\Omega$ de classe C^1 .

Para cada $x \in \bar{\Omega}$ denotamos por $\delta(x) = d(x, \partial\Omega)$, a distância de x à fronteira $\partial\Omega$.

Se $1 < p < +\infty$, denotamos por $p' = \frac{p}{p-1}$ o seu conjugado, $1' = +\infty$ e $+\infty' = 1$.

Se $1 \leq p < N$, denotamos por $p_* = \frac{Np}{N-p}$ o seu conjugado de Sobolev.

Denotamos por \mathbb{R}_+^N o conjunto $\mathbb{R}_+^N = \{x = (x_1, x_2, \dots, x_N) \in \mathbb{R}^N / x_N > 0\}$.

Neste trabalho C denotará uma constante que não depende de u . E como primeiro resultado vamos lembrar a Desigualdade de Nirenberg-Sobolev e a Desigualdade básica de Hardy enunciando os dois Lemas seguintes.

Lema 2.1 (Desigualdade de Nirenberg-Sobolev). *Se $1 \leq p < N$ então para toda função $u \in C_c^1(\Omega)$ se tem que*

$$\|u\|_{L^{p_*}(\Omega)} \leq \frac{p(N-1)}{2N(N-p)} \|Du\|_{L^p(\Omega)}. \quad (2.1)$$

Demonstração. Para a demonstração ver [N] (p. 1-48). □

Lema 2.2 (Desigualdade básica de Hardy). *Seja $g \in L^p(0, +\infty)$, $1 < p < \infty$ e se*

$$G(x) = \frac{1}{x} \int_0^x g(t) dt, \quad \forall x > 0,$$

então

$$\|G\|_{L^p(0, +\infty)} \leq p' \|g\|_{L^p(0, +\infty)}. \quad (2.2)$$

Demonstração. Para a demonstração ver [F] pag. 195. □

O seguinte resultado é uma generalização da desigualdade anterior e é enunciado num comentário no trabalho de Kavian [K].

Lema 2.3 (Desigualdade de Hardy-Sobolev). *Se Ω é limitado, aberto e de classe C^1 , e $1 < p < \infty$. Então existe uma constante $C > 0$ tal que $\forall u \in W_0^{1,p}(\Omega)$,*

$$\left\| \frac{u}{\delta} \right\|_{L^p(\Omega)} \leq C \cdot \|Du\|_{L^p(\Omega)}. \quad (2.3)$$

Demonstração. Basta demonstrar este resultado para $u \in C_c^1(\Omega)$, pois $C_c^1(\Omega)$ é denso em $W_0^{1,p}(\Omega)$. E como Ω é de classe C^1 e limitado podemos pegar mapas locais e o resultado se reduz ao caso em que $\Omega = \mathbb{R}_+^N$. Por isso mostraremos o resultado para este caso, onde $\delta(x) = x_N$ e temos que

$$\begin{aligned} \left\| \frac{u}{\delta} \right\|_{L^p(\mathbb{R}_+^N)} &= \left(\int_{\mathbb{R}^{N-1}} \int_0^{+\infty} \left| \frac{u(x', x_N)}{x_N} \right|^p dx_N dx' \right)^{\frac{1}{p}} \\ &= \left(\int_{\mathbb{R}^{N-1}} \int_0^{+\infty} \left| \frac{1}{x_N} \cdot \int_0^{x_N} \frac{\partial u(x', t)}{\partial t} dt \right|^p dx_N dx' \right)^{\frac{1}{p}} \\ &\leq \left(\int_{\mathbb{R}^{N-1}} (p')^p \cdot \int_0^{+\infty} \left| \frac{\partial u(x', x_N)}{\partial x_N} \right|^p dx_N dx' \right)^{\frac{1}{p}} \\ &\leq p' \cdot \|Du\|_{L^p(\mathbb{R}_+^N)}, \end{aligned}$$

onde para a primeira desigualdade usamos o Lema 2.2, e assim fica demonstrado o resultado. \square

Finalmente enunciaremos e demonstraremos o resultado principal deste capítulo que foi feito por Kavian em [K].

Teorema 2.4. *Seja $1 < p \leq N$, $\frac{1}{q} = \frac{1}{p} - \frac{(1-\tau)}{N}$, $0 < \tau \leq 1$.*

Então existe uma constante $C(\tau, p)$ tal que $\forall u \in W_0^{1,p}(\Omega)$, se tem

$$\left\| \frac{u}{\delta^\tau} \right\|_{L^q(\Omega)} \leq C(\tau, p) \|Du\|_{L^p(\Omega)}. \quad (2.4)$$

Demonstração. Faremos em dois casos de acordo com p e vamos supor que $\tau < 1$, porque se $\tau = 1$ o resultado segue do Lema 2.3.

Caso 1 : $1 < p < N$

Como $\frac{1}{q} = \frac{1}{p} - \frac{(1-\tau)}{N}$, então

$$\frac{\tau \cdot q}{p} + \frac{(1-\tau) \cdot q}{p^*} = 1$$

e assim

$$\frac{1}{\left(\frac{p}{\tau \cdot q}\right)} + \frac{1}{\left(\frac{p^*}{(1-\tau) \cdot q}\right)} = 1$$

Aplicando a desigualdade de Hölder e os Lemas 2.1 e 2.3, obtemos

$$\begin{aligned} \left\| \frac{u}{\delta^\tau} \right\|_{L^q(\Omega)}^q &= \int_{\Omega} \left| \frac{u}{\delta^\tau} \right|^q dx \\ &= \int_{\Omega} \left| \frac{u}{\delta} \right|^{\tau \cdot q} \cdot |u|^{q \cdot (1-\tau)} dx \\ &\leq \left(\int_{\Omega} \left(\left| \frac{u}{\delta} \right|^{\tau \cdot q} \right)^{\frac{p}{\tau \cdot q}} dx \right)^{\frac{\tau \cdot q}{p}} \cdot \left(\int_{\Omega} (|u|^{q \cdot (1-\tau)})^{\frac{p^*}{q \cdot (1-\tau)}} dx \right)^{\frac{q \cdot (1-\tau)}{p^*}} \\ &= \left(\int_{\Omega} \left| \frac{u}{\delta} \right|^p dx \right)^{\frac{\tau \cdot q}{p}} \cdot \left(\int_{\Omega} |u|^{p^*} dx \right)^{\frac{q \cdot (1-\tau)}{p^*}} \\ &= \left\| \frac{u}{\delta} \right\|_{L^p(\Omega)}^{\tau \cdot q} \cdot \|u\|_{L^{p^*}(\Omega)}^{(1-\tau) \cdot q} \\ &\leq C \cdot \|Du\|_{L^p(\Omega)}^{\tau \cdot q} \cdot \|Du\|_{L^p(\Omega)}^{(1-\tau) \cdot q} \\ &= C \cdot \|Du\|_{L^p(\Omega)}^q, \end{aligned}$$

e assim o resultado fica demonstrado, onde se $\Omega = \mathbb{R}_+^N$, se tem que a constante C é dada por $C = \left(\frac{p \cdot (N-1)}{2 \cdot N \cdot (N-p)} \cdot \frac{p}{p-1} \right)^{\frac{1}{q}}$, a qual diverge para $+\infty$, quando p se aproxima a N . Por isso faremos o caso $p = N$ por separado.

Caso 2 : $p = N$

Como no lema anterior é suficiente mostrar que se $u \in C_c^1(\mathbb{R}_+^N)$ e $\delta(x) = x_N$, $\Omega = \mathbb{R}_+^N$, então

$$\left\| \frac{u}{\delta^\tau} \right\|_{L^{\frac{N}{\tau}}(\Omega)} \leq C \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)}$$

Primeiro vamos provar que para $q > N'$, onde $N' = \frac{N}{N-1}$, se tem que

$$\int_{\Omega} \frac{|u|^q}{\delta^N} dx \leq C(q, N) \cdot \|Du\|_{L^{N'}(\Omega)}^{N'} \cdot \left(\int_{\Omega} \frac{|u|^{q-N'}}{\delta^N} dx \right). \quad (2.5)$$

De fato, se define $\varphi = \frac{|u|^{\frac{q}{N'}}}{\delta^{N-1}}$ o qual pertence a $C_c^1(\Omega)$, pois u pertence a $C_c^1(\Omega)$ e $\frac{1}{\delta}$ pertence a $C^1(\Omega)$.

Além disso, como $\frac{q}{N'} - 1 > 0$ se tem que

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x_i} = \frac{q}{N'} \cdot \varphi \cdot |u|^{-2} \cdot u \cdot \frac{\partial u}{\partial x_i} + |u|^{\frac{q}{N'}} \cdot \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{1}{\delta^{N-1}} \right) \in C_c^0(\Omega).$$

E assim $\varphi \in C_c^1(\Omega)$, agora aplicando o Lema 2.1 a φ com $p = 1$ e $1^* = N'$, obtemos

$$\begin{aligned} \|\varphi\|_{L^{N'}(\Omega)} &\leq \frac{1}{2N} \cdot \|D\varphi\|_{L^1(\Omega)} \\ &= \frac{1}{2N} \cdot \sum_{i=1}^N \int_{\Omega} \left| \frac{\partial \varphi(x)}{\partial x_i} \right| dx, \quad i = 1, 2, \dots, N. \end{aligned} \quad (2.6)$$

Mas da definição de φ , se tem que

$$\int_{\Omega} \left| \frac{\partial \varphi(x)}{\partial x_i} \right| dx \leq C(q, N) \cdot \int_{\Omega} \frac{|u|^{\frac{q}{N'}-1}}{\delta^{N-1}} \cdot \left| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right| dx + \int_{\Omega} |u|^{\frac{q}{N'}} \cdot \left| \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{1}{\delta^{N-1}} \right) \right| dx,$$

Onde se $i < N$

$$\int_{\Omega} |u|^{\frac{q}{N'}} \cdot \left| \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{1}{\delta^{N-1}} \right) \right| dx = 0,$$

se $i = N$

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} |u|^{\frac{q}{N'}} \cdot \left| \frac{\partial}{\partial x_N} \left(\frac{1}{x_N^{N-1}} \right) \right| dx &= \int_{\Omega} |u|^{\frac{q}{N'}} \cdot \frac{N-1}{x_N^N} dx \\ &= \int_{\Omega} \frac{\partial}{\partial x_N} \left(|u|^{\frac{q}{N'}} \right) \cdot \frac{1}{\delta^{N-1}} dx \\ &\leq \int_{\Omega} \frac{|u|^{\frac{q}{N'}-1}}{\delta^{N-1}} \cdot \left| \frac{\partial u}{\partial x_N} \right| dx. \end{aligned}$$

Agora usando estas estimativas em (2.6), temos que

$$\begin{aligned} \|\varphi\|_{L^{N'}(\Omega)} &\leq \frac{C(q, N)}{2N} \cdot \sum_{i=1}^N \int_{\Omega} \frac{|u|^{\frac{q}{N'}-1}}{\delta^{N-1}} \cdot \left| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right| dx + \int_{\Omega} \frac{|u|^{\frac{q}{N'}-1}}{\delta^{N-1}} \cdot \left| \frac{\partial u}{\partial x_N} \right| dx \\ \left(\int_{\Omega} \frac{|u|^q}{\delta^N} dx \right)^{\frac{1}{N'}} &\leq C(q, N) \cdot \sum_{i=1}^N \int_{\Omega} \frac{|u|^{\frac{q}{N'}-1}}{\delta^{N-1}} \cdot \left| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right| dx \\ &\leq C(q, N) \cdot \sum_{i=1}^N \left(\int_{\Omega} \frac{|u|^{q-N'}}{\delta^N} dx \right)^{\frac{1}{N'}} \cdot \left(\int_{\Omega} \left| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right|^N dx \right)^{\frac{1}{N}} \\ &\leq C(q, N) \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)} \cdot \left(\int_{\Omega} \frac{|u|^{q-N'}}{\delta^N} dx \right)^{\frac{1}{N'}}, \end{aligned}$$

onde para a terceira desigualdade usamos a desigualdade de Hölder; e assim (2.5) fica demonstrado.

Agora fazendo $d\mu = \frac{1}{\delta^N} dx$, temos que $\int_{\Omega} f d\mu = \int_{\Omega} f \cdot \frac{1}{\delta^N} dx$, para qualquer função $f - \mu$ integrável. E vamos denotar por $q = \frac{N}{\tau}$ e $q_0 = N + N'$, para assim considerar dois casos ao respeito de q e q_0 :

- i) Se $q \geq q_0$, então definindo $r = q - N'$, temos que $q \geq r \geq N$ e portanto existe um $\alpha \in [0, 1]$ tal que $\frac{1}{r} = \frac{\alpha}{q} + \frac{(1-\alpha)}{N}$, e aplicando a desigualdade de Hölder,

temos que

$$\|u\|_{L^r(\mu)} \leq \|u\|_{L^q(\mu)}^\alpha \cdot \|u\|_{L^N(\mu)}^{1-\alpha}. \quad (2.7)$$

E pelo Lema 2.3, temos que

$$\|u\|_{L^N(\mu)} = \left\| \frac{u}{\delta} \right\|_{L^N(\Omega)} \leq N' \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)}. \quad (2.8)$$

Agora aplicamos o resultado (2.5) para $q = \frac{N}{\tau} > N'$, lembrando que $d\mu = \frac{1}{\delta^N}$, e logo usando (2.7) e (2.8), se tem que

$$\begin{aligned} \|u\|_{L^q(\mu)}^q &\leq C(q, N) \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)}^{N'} \cdot \|u\|_{L^r(\mu)}^r \\ &\leq C(q, N) \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)}^{N'} \cdot \|u\|_{L^q(\mu)}^{r\alpha} \cdot \|u\|_{L^N(\mu)}^{r(1-\alpha)} \\ &\leq C(q, N) \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)}^{N'} \cdot \|u\|_{L^q(\mu)}^{r\alpha} \cdot (N')^{r(1-\alpha)} \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)}^{r(1-\alpha)} \\ &= C(q, N) \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)}^{N'+r(1-\alpha)} \cdot \|u\|_{L^q(\mu)}^{r\alpha}. \end{aligned}$$

E assim, temos que

$$\|u\|_{L^q(\mu)}^{q-r\alpha} \leq C(q, N) \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)}^{N'+r(1-\alpha)}, \quad (2.9)$$

mas como $q = N' + r$, então $q - r\alpha = N' + r(1 - \alpha)$. Substituindo em (2.9) e cancelando expoentes, temos que

$$\|u\|_{L^q(\mu)} \leq C(\tau, N) \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)}. \quad (2.10)$$

Notemos que

$$\|u\|_{L^q(\mu)} = \left(\int_{\Omega} \frac{|u|^q}{\delta^N} dx \right)^{\frac{1}{q}} = \left(\int_{\Omega} \left| \frac{u}{\delta^\tau} \right|^q dx \right)^{\frac{1}{q}} = \left\| \frac{u}{\delta^\tau} \right\|_{L^q(\Omega)}, \quad (2.11)$$

para finalmente substituindo 2.11 em 2.10, temos

$$\left\| \frac{u}{\delta^\tau} \right\|_{L^{\frac{N}{\tau}}(\Omega)} \leq C(\tau, N) \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)},$$

com o qual fica demonstrado o teorema para este caso.

- ii) Se $q \leq q_0$, então $N \leq q \leq q_0$, e assim existe $\lambda \in [0, 1]$ tal que $\frac{1}{q} = \frac{\lambda}{N} + \frac{1-\lambda}{q_0}$, e por Hölder, temos que

$$\|u\|_{L^q(\mu)} \leq \|u\|_{L^N(\mu)}^\lambda \cdot \|u\|_{L^{q_0}(\mu)}^{1-\lambda}. \quad (2.12)$$

Agora aplicando 2.5, para $q_0 = N + N' > N'$, e o Lema 2.3 se tem

$$\begin{aligned}
\|u\|_{L^{q_0}(\mu)}^{q_0} &\leq C(q_0, N) \cdot \|Du\|_{L^{N'}(\Omega)}^{N'} \cdot \left(\int_{\Omega} \frac{|u|^N}{\delta^N} dx \right) \\
&= C(q_0, N) \cdot \|Du\|_{L^{N'}(\Omega)}^{N'} \cdot \left\| \frac{u}{\delta} \right\|_{L^N(\Omega)}^N \\
&\leq C \cdot \|Du\|_{L^{N'}(\Omega)}^{N'} \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)}^N \\
&= C \cdot \|Du\|_{L^{N'+N}(\Omega)}^{N'+N},
\end{aligned}$$

e como $q_0 = N' + N$, temos

$$\|u\|_{L^{q_0}(\mu)} \leq C \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)}, \quad (2.13)$$

Finalmente substituindo 2.8 e 2.13 em 2.12

$$\|u\|_{L^q(\mu)} \leq C(\tau, N) \|Du\|_{L^N(\mu)}^\lambda \cdot \|Du\|_{L^{q_0}(\mu)}^{1-\lambda} = C(\tau, N) \cdot \|Du\|_{L^N(\mu)},$$

e por 2.11, se tem que

$$\left\| \frac{u}{\delta^\tau} \right\|_{L^{\frac{N}{\tau}}(\Omega)} \leq C(\tau, N) \cdot \|Du\|_{L^N(\Omega)},$$

com o qual o resultado é demonstrado para este último caso e assim o Teorema fica demonstrado.

□

Capítulo 3

Estimativa a priori de uma classe de Problemas Elípticos Superlineares

Neste capítulo usaremos a desigualdade de Hardy-Sobolev para encontrar uma estimativa a priori para soluções de um problema elíptico. E este resultado é utilizado no artigo de Brezis e Turner para estudar a existência de uma solução positiva do problema de tipo elíptico superlinear (O qual não faremos neste trabalho):

$$\left. \begin{aligned} -\Delta u &= g(x, u) \quad , \quad x \in \Omega \\ u &= 0 \quad , \quad x \in \partial\Omega \end{aligned} \right\} \quad (3.1)$$

onde g é uma função não negativa e com respeito à variável u satisfaz as seguintes três condições de crescimento: Se λ_1 é o primeiro autovalor de $-\Delta$, $u^{-1}g(x, u)$ tem que ser menor do que λ_1 para u perto do zero e maior do que λ_1 para u perto do ∞ ; e se $\beta = \frac{N+1}{N-1}$, $u^{-\beta}g(x, u)$ tende a zero quando $u \rightarrow +\infty$. (Por exemplo $g = u^\gamma$, $1 < \gamma < \beta$ satisfaz as três condições).

Para enunciar o teorema principal deste capítulo continuamos supondo que $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ é um aberto limitado de \mathbb{R}^N , $N \geq 2$, com fronteira $\partial\Omega$ de classe C^1 .

Vamos usar a desigualdade de Hardy-Sobolev para o caso $p = 2$ (pois $p = 2 \leq N$), isto é, existe uma constante $C(\tau)$ tal que para toda $v \in H_0^1(\Omega)$ e $0 < \tau \leq 1$

$$\left\| \frac{v}{\delta^\tau} \right\|_{L^q(\Omega)} \leq C(\tau) \cdot \|Dv\|_{L^2(\Omega)}, \quad \frac{1}{q} = \frac{1}{2} - \frac{(1-\tau)}{N}. \quad (3.2)$$

Finalmente vamos denotar por φ a primeira autofunção que satisfaz

$$\left. \begin{aligned} -\Delta\varphi &= \lambda_1\varphi \quad , \quad x \in \Omega \\ \varphi &= 0 \quad , \quad x \in \partial\Omega \end{aligned} \right\} \quad (3.3)$$

onde λ_1 é o menor autovalor de $-\Delta$ e φ é normalizado tal que $\|\varphi\|_{L^1(\Omega)} = 1$.

Do principio de máximo (Lema de Hopf ([GT])) segue que φ pode ser escolhido tal que $\varphi(x) > 0$ e $\varphi(x) \geq C.\delta(x)$ em Ω para uma constante $C > 0$.

Com estas considerações enunciaremos o teorema principal deste capítulo sobre a estimativas a priori, a qual foi feito no artigo de Brezis e Turner ([BT]).

Teorema 3.1. *Seja $f(x, u)$ uma função continua não negativa sobre $\bar{\Omega} \times [0, +\infty)$, $N \geq 3$ e satisfaz:*

- (i) $\lim_{u \rightarrow +\infty} \frac{f(x, u)}{u} > \lambda_1$ uniformemente para $x \in \bar{\Omega}$
- (ii) $\lim_{u \rightarrow +\infty} \frac{f(x, u)}{u^\beta} = 0$ uniformemente para $x \in \bar{\Omega}$, $\beta = \frac{N+1}{N-1}$.

Então existe uma constante $K > 0$, tal que se $u \in H_0^1(\Omega)$ é não negativa e satisfaz

$$\left. \begin{aligned} -\Delta u &= f(x, u) + t.\varphi, & x \in \Omega \\ u &= 0, & x \in \partial\Omega \end{aligned} \right\} \quad (3.4)$$

se tem $u \in L^\infty$ e $\|u\|_{L^\infty} \leq K$, onde $K > 0$ é independente de $t \geq 0$ e de u .

Demonstração. Primeiro provaremos dois Lemas:

Lema 3.2. *Suponhamos que f satisfaz a hipótese (i) do Teorema 3.1. Então existe uma constante K_1 tal que se u satisfaz (3.4) para um $t \geq 0$, temos que $t \leq K_1$, $\int_{\Omega} \delta(x).f(x, u)dx \leq K_1$ e $\int_{\Omega} u.\varphi dx \leq K_1$.*

Demonstração. De (i), temos que se $m = \lim_{u \rightarrow +\infty} \frac{f(x, u)}{u}$, como $m > \lambda_1$, existe k tal que $m > k > \lambda_1$ e se tomamos $\epsilon = m - k$, existe u_0 tal que se $u > u_0$, $\left| \frac{f(x, u)}{u} - m \right| < m - k$, e assim $f(x, u) > u.k$, $\forall u > u_0$. E como $f(x, u) - k.u$ é continua, então existe uma constante $C < 0$, tal que $\forall u \in [0, u_0]$, $\forall x \in \bar{\Omega}$, $f(x, u) - k.u \geq C$.

E assim temos que existe uma constante $C > 0$, tal que

$$f(x, u) \geq k.u - C, \quad \forall u \geq 0, \quad \forall x \in \Omega. \quad (3.5)$$

Agora se $u(x)$ é solução de (3.4), multiplicamos por φ em (3.4), integramos e aplicamos

(3.5) para obter

$$\begin{aligned}
\int_{\Omega} (-\Delta u)\varphi \, dx &= \int_{\Omega} f(x, u)\varphi \, dx + \int_{\Omega} t\varphi^2 \, dx \\
\int_{\Omega} u(-\Delta\varphi) \, dx &= \int_{\Omega} f(x, u)\varphi \, dx + t \int_{\Omega} \varphi^2 \, dx \\
\lambda_1 \int_{\Omega} u\varphi \, dx &= \int_{\Omega} f(x, u)\varphi \, dx + t \int_{\Omega} \varphi^2 \, dx \\
&\geq k \int_{\Omega} u\varphi \, dx - C \int_{\Omega} \varphi \, dx + t \int_{\Omega} \varphi^2 \, dx \\
&= k \int_{\Omega} u\varphi \, dx - C + t \int_{\Omega} \varphi^2 \, dx.
\end{aligned}$$

E assim

$$C \geq (k - \lambda_1) \int_{\Omega} u\varphi \, dx + t \int_{\Omega} \varphi^2 \, dx, \quad (3.6)$$

e como ambos termos do lado direito de (3.6) são não negativos, $(k - \lambda_1) > 0$ e $\int_{\Omega} \varphi^2 \, dx > 0$, temos uma cota superior para t e $\int_{\Omega} u\varphi \, dx$.

E limitando $\int_{\Omega} u\varphi \, dx$ em

$$\lambda_1 \int_{\Omega} u\varphi \, dx = \int_{\Omega} f(x, u)\varphi \, dx + \int_{\Omega} t\varphi^2 \, dx,$$

temos uma cota superior para $\int_{\Omega} f(x, u)\varphi \, dx$; mas como $\varphi \geq C\delta(x)$ e a $f(x, u)$ é não negativa, obtemos uma cota também para $\int_{\Omega} f(x, u)\delta \, dx$. E assim existe uma cota K_1 , tal que $t \leq K_1$ e $\int_{\Omega} \delta(x)f(x, u)dx \leq K_1$

□

Lema 3.3. *Com as hipóteses do teorema, existe uma constante $K_2 > 0$ tal que $\|u\|_{H^1(\Omega)} \leq K_2$, para toda solução não negativa $u(x)$ de (3.4).*

Demonstração. Multiplicando (3.4) por u e integrando, temos que

$$\int_{\Omega} |Du|^2 = \int_{\Omega} (-\Delta u)u \, dx = \int_{\Omega} f(x, u)u \, dx + t \int_{\Omega} \varphi u \, dx.$$

Pelo lema anterior t e $\int_{\Omega} \varphi u \, dx$ são limitados por uma constante. E assim temos que

$$\|Du\|_{L^2(\Omega)}^2 = \int_{\Omega} |Du|^2 \leq \int_{\Omega} f(x, u)u \, dx + C. \quad (3.7)$$

Com a finalidade de limitar $\|Du\|_{L^2(\Omega)}^2$, vamos limitar $\int_{\Omega} f(x, u)u \, dx$. E para isso seja α tal que $0 < \alpha < 1$, aplicando a Desigualdade de Hölder com os expoentes $\frac{1}{\alpha}$ e $\frac{1}{1-\alpha}$ e

usando o Lema (3.2) obtemos que

$$\begin{aligned}
\int_{\Omega} f(x, u).u \, dx &= \int_{\Omega} (\delta.f)^{\alpha} . (f^{1-\alpha} . \frac{u}{\delta^{\alpha}}) \, dx \\
&\leq \left(\int_{\Omega} \delta(x) . f(x, u) \, dx \right)^{\alpha} . \left(\int_{\Omega} \left(f^{1-\alpha} . \frac{u}{\delta^{\alpha}} \right)^{\frac{1}{1-\alpha}} \, dx \right)^{1-\alpha} \\
&\leq K_1^{\alpha} . \left(\int_{\Omega} f . \frac{u^{\frac{1}{1-\alpha}}}{\delta^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}} \, dx \right)^{1-\alpha} .
\end{aligned} \tag{3.8}$$

Mas da hipóteses (ii) do teorema, para cada $\epsilon > 0$ existe uma constante $C_{\epsilon} > 0$ tal que $f(x, u) \leq \epsilon . u^{\beta} + C_{\epsilon}$. Aplicando esta desigualdade em (3.8) obtemos que

$$\begin{aligned}
\int_{\Omega} f(x, u).u \, dx &\leq K_1^{\alpha} \left(\epsilon \int_{\Omega} \frac{u^{\beta + \frac{1}{1-\alpha}}}{\delta^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}} \, dx + C_{\epsilon} \int_{\Omega} \frac{u^{\frac{1}{1-\alpha}}}{\delta^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}} \, dx \right)^{1-\alpha} \\
&\leq K_1^{\alpha} . 2^{1-\alpha} \left(\epsilon \int_{\Omega} \frac{u^{\beta + \frac{1}{1-\alpha}}}{\delta^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}} \, dx \right)^{1-\alpha} + \left(C_{\epsilon} \int_{\Omega} \frac{u^{\frac{1}{1-\alpha}}}{\delta^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}} \, dx \right)^{1-\alpha}
\end{aligned}$$

E assim temos que para cada $\epsilon > 0$ podemos encontrar um $C_{\epsilon} > 0$ tal que

$$\int_{\Omega} f(x, u).u \, dx \leq \epsilon . \left(\int_{\Omega} \frac{u^{\beta + \frac{1}{1-\alpha}}}{\delta^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}} \, dx \right)^{1-\alpha} + C_{\epsilon} . \left(\int_{\Omega} \frac{u^{\frac{1}{1-\alpha}}}{\delta^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}} \, dx \right)^{1-\alpha} . \tag{3.9}$$

Escolhendo $\alpha = \frac{2}{N+1}$ temos que $0 < \alpha < 1$. Da definição de β segue que $\beta + \frac{1}{1-\alpha} = \frac{2}{1-\alpha}$ e substituindo em (3.9) o valor de α temos que

$$\begin{aligned}
\int_{\Omega} f(x, u).u \, dx &\leq \epsilon . \left(\int_{\Omega} \frac{u^{\frac{2}{1-\alpha}}}{\delta^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}} \, dx \right)^{1-\alpha} + C_{\epsilon} . \left(\int_{\Omega} \frac{u^{\frac{1}{1-\alpha}}}{\delta^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}} \, dx \right)^{1-\alpha} \\
&= \epsilon . \left\| \frac{u}{\delta^{\frac{\alpha}{2}}} \right\|_{L^{\frac{2}{1-\alpha}}}^2 + C_{\epsilon} . \left\| \frac{u}{\delta^{\alpha}} \right\|_{L^{\frac{1}{1-\alpha}}} .
\end{aligned} \tag{3.10}$$

Agora vamos aplicar a desigualdade (3.2) com $\tau = \frac{\alpha}{2}$ e $\tau = \alpha$ e assim obter

$$\left\| \frac{u}{\delta^{\frac{\alpha}{2}}} \right\|_{L^q(\Omega)} \leq C . \|Du\|_{L^2(\Omega)} \quad \text{onde} \quad \frac{1}{q} = \frac{1}{2} - \frac{1-\alpha}{N}, \tag{3.11}$$

isto é $q = \frac{2}{1-\alpha}$.

E

$$\left\| \frac{u}{\delta^{\alpha}} \right\|_{L^r(\Omega)} \leq C . \|Du\|_{L^2(\Omega)} \quad \text{onde} \quad \frac{1}{r} = \frac{1}{2} - \frac{1-\alpha}{N},$$

e das definições de α e r , vemos que $\frac{1}{1-\alpha} = \frac{N+1}{N-1}$ e $r = \frac{2N(N+1)}{N^2 - N + 2}$. E assim temos

que $\frac{1}{1-\alpha} \leq r$ e portanto

$$\left\| \frac{u}{\delta^\alpha} \right\|_{L^{\frac{1}{1-\alpha}}} \leq C \|Du\|_{L^2(\Omega)}. \quad (3.12)$$

Finalmente usamos as desigualdades (3.11) e (3.12) em (3.10) para obter

$$\int_{\Omega} f(x, u) \cdot u \, dx \leq \epsilon C \|Du\|_{L^2(\Omega)}^2 + C_\epsilon \|Du\|_{L^2(\Omega)},$$

e assim junto com a desigualdade (3.7)

$$\|Du\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \epsilon C \|Du\|_{L^2(\Omega)}^2 + C_\epsilon \|Du\|_{L^2(\Omega)} + C,$$

escolhendo ϵ suficientemente pequeno e aplicando a desigualdade de Young com ϵ concluímos que para alguma constante $C > 0$, se tem

$$\|Du\|_{L^2(\Omega)} \leq C.$$

O resultado deste Lema segue da desigualdade anterior e da desigualdade de Poincaré. \square

Prova do Teorema 3.1: Suponhamos que $u \in L^\infty(\Omega)$, e como é solução de (3.4) se tem que

$$\|u\|_{L^\infty(\Omega)} \leq C \|f(x, u) + t \cdot \varphi\|_{L^p(\Omega)} + C \|u\|_{H^1(\Omega)}, \quad \forall p > \frac{N}{2}.$$

(ver [ADN]).

E assim usando os Lemas 3.2 e 3.3

$$\|u\|_{L^\infty(\Omega)} \leq C \|f(x, u)\|_{L^p(\Omega)} + K_1 \|\varphi\|_{L^p(\Omega)} + C K_2$$

Denotando por C uma constante geral independente de u e usando que para $\epsilon > 0$ existe uma constante $C_\epsilon > 0$ tal que $f(x, u) \leq \epsilon \cdot u^\beta + C_\epsilon$ temos que

$$\begin{aligned} \|u\|_{L^\infty(\Omega)} &\leq \epsilon \|u^\beta\|_{L^p(\Omega)} + C_\epsilon \\ &= \epsilon \cdot \left(\int_{\Omega} u^p \cdot u^{(\beta-1) \cdot p} \right)^{\frac{1}{p}} + C_\epsilon \\ &\leq \epsilon \|u\|_{L^\infty(\Omega)} \cdot \left(\int_{\Omega} u^{(\beta-1) \cdot p} \right)^{\frac{1}{(\beta-1) \cdot p} \cdot (\beta-1)} + C_\epsilon \\ &= \epsilon \|u\|_{L^\infty(\Omega)} \cdot \|u\|_{L^{(\beta-1) \cdot p}(\Omega)}^{\beta-1} + C_\epsilon \end{aligned}$$

Além disso como $N \geq 3$ e $2^* = \frac{2N}{N-2}$ da definição de β segue que $N(\beta-1) < 2^*$, de modo que existe um $p > 1$ tal que $N < p < \frac{2^*}{(\beta-1)}$.

Escolhendo este p na desigualdade anterior, observando que $(\beta-1) \cdot p < 2^*$ e aplicando os

Lemas 2.1 e 3.3 se tem

$$\begin{aligned}\|u\|_{L^\infty(\Omega)} &\leq \epsilon \cdot \|u\|_{L^\infty(\Omega)} \cdot \|u\|_{L^{2^*}(\Omega)}^{\beta-1} + C_\epsilon \\ &\leq \epsilon \cdot C \cdot \|u\|_{L^\infty(\Omega)} \cdot \|Du\|_{L^2(\Omega)}^{\beta-1} + C_\epsilon \\ &\leq \epsilon \cdot C \cdot K_1^{\beta-1} \cdot \|u\|_{L^\infty(\Omega)} + C_\epsilon\end{aligned}$$

Finalmente fazendo ϵ suficientemente pequeno, temos que existe uma constante $C > 0$ tal que

$$\|u\|_{L^\infty(\Omega)} \leq C,$$

e assim fica demonstrado o teorema.

Finalmente o fato de que $u \in L^\infty$ pode ser facilmente obtida de um argumento de bootstrap, e assim fica demonstrado o resultado principal deste Capítulo. \square

Capítulo 4

Estimativa a priori para soluções positivas de Sistemas Elípticos Semilineares usando a desigualdade de Hardy-Sobolev

O objetivo de este capítulo é estabelecer estimativas a priori para soluções positivas de sistemas do tipo:

$$\left. \begin{aligned} -\Delta u &= f(x, u, v, Du, Dv) \quad , \quad \text{em } \Omega \subset \mathbb{R}^N, \\ -\Delta v &= g(x, u, v, Du, Dv) \quad , \quad \text{em } \Omega \subset \mathbb{R}^N, \\ u &= v = 0 \quad , \quad \text{sobre } \partial\Omega. \end{aligned} \right\} \quad (4.1)$$

e para equações do tipo poliharmônicas com $m > 1$:

$$\left. \begin{aligned} (-\Delta)^m u &= h(x, u, \Delta u, \dots, \Delta^{m-1} u) \quad , \quad \text{em } \Omega \subset \mathbb{R}^N, \\ u &= \Delta u = \dots = \Delta^{m-1} u = 0 \quad , \quad \text{sobre } \partial\Omega. \end{aligned} \right\} \quad (4.2)$$

onde $(-\Delta)^m$ é a composição do $(-\Delta)$ com ele mesmo m vezes.

4.1 Desigualdades de Hardy-Sobolev.

Seja Ω um domínio suave e limitado de \mathbb{R}^N com $N \geq 3$ e φ a autofunção principal de $(-\Delta; H_0^1(\Omega))$, normalizada por $\int_{\Omega} \varphi dx = 1$, com seu correspondente autovalor $\lambda_1 > 0$. Como sempre usaremos C para denotar uma constante que independe de u .

Do Lema 2.3 e do fato que existe uma constante $C > 0$ tal que $\varphi \geq C \cdot \delta(x)$, temos

que

$$\left\| \frac{u}{\varphi} \right\|_{L^q(\Omega)} \leq C \|Du\|_{L^q(\Omega)}, \quad \forall q > 1 \text{ e } \forall u \in W_0^{1,q}(\Omega), \quad (4.3)$$

em que a constante $C > 0$ depende só de N e q .

Os resultados deste Capítulo foram obtidos no trabalho de Clément, de Figueiredo e Mitidieri [CFM]. Agora vamos usar (4.3) para estabelecer a seguinte desigualdade de interpolação. No que segue, vamos fazer a convenção de que $\frac{1}{0} = \infty$.

Lema 4.1. *Seja $r_0 \in (1, +\infty]$, $r_1 \in [1, +\infty)$ e $u \in L^{r_0}(\Omega) \cap W_0^{1,r_1}$. Então para cada $\tau \in [0, 1]$ temos que*

$$\frac{u}{\varphi^\tau} \in L^r(\Omega),$$

onde

$$\frac{1}{r} = (1 - \tau) \frac{1}{r_0} + \frac{\tau}{r_1}. \quad (4.4)$$

Além disso,

$$\left\| \frac{u}{\varphi^\tau} \right\|_{L^r(\Omega)} \leq C \|u\|_{L^{r_0}(\Omega)}^{1-\tau} \|u\|_{W_0^{1,r_1}}^\tau, \quad (4.5)$$

onde a constante $C > 0$ depende só de τ , r_0 e r_1 .

Demonstração. A desigualdade é trivial se $\tau = 0$ e se $\tau = 1$ a desigualdade se reduz a (4.3).

Vamos supor que $\tau \in (0, 1)$. Temos que

$$\left\| \frac{u}{\varphi^\tau} \right\|_{L^r(\Omega)}^r = \int_{\Omega} |u|^r \varphi^{-\tau r} dx = \int_{\Omega} |u|^{\tau r} \varphi^{-\tau r} |u|^{(1-\tau)r}, \quad (4.6)$$

então se $r_0 < \infty$, por (4.4) podemos aplicar a desigualdade de Hölder com $p = \frac{r_1}{r\tau}$ e $p' = \frac{r_0}{(1-\tau)r}$ em (4.6) e assim

$$\left\| \frac{u}{\varphi^\tau} \right\|_{L^r(\Omega)}^r \leq \left(\int_{\Omega} (|u| \varphi^{-1})^{r_1} dx \right)^{\frac{\tau r}{r_1}} \left(\int_{\Omega} |u|^{r_0} dx \right)^{\frac{r(1-\tau)}{r_0}} = \left\| \frac{u}{\varphi} \right\|_{L^{r_1}(\Omega)}^{r\tau} \|u\|_{L^{r_0}(\Omega)}^{r(1-\tau)}. \quad (4.7)$$

Das desigualdades (4.3) e (4.7) se tem que

$$\left\| \frac{u}{\varphi^\tau} \right\|_{L^r(\Omega)}^r \leq C \|Du\|_{L^{r_1}(\Omega)}^{r\tau} \|u\|_{L^{r_0}(\Omega)}^{r(1-\tau)}. \quad (4.8)$$

E o resultado em (4.5) segue de (4.8).

Se $r_0 = +\infty$, (4.6) implica que

$$\left\| \frac{u}{\varphi^\tau} \right\|_{L^r(\Omega)}^r \leq \|u\|_{L^\infty(\Omega)}^{(1-\tau)r} \left(\int_{\Omega} \left| \frac{u}{\varphi} \right|^{\tau r} dx \right), \quad (4.9)$$

e usando de novo a desigualdade (4.3) em (4.9) obtemos (4.5). \square

Usando o Lema anterior enunciaremos e demonstraremos um resultado que será usado na demonstração do teorema sobre estimativas a priori para o sistema (4.1).

Corolário 4.2. *Seja $u \in W_0^{1,s}(\Omega) \cap W^{2,s}$, onde $1 < s < +\infty$. Além disso suponhamos que*

$$\frac{1}{r} = \frac{1}{s} - \frac{(2-\tau)}{N} \quad \text{se } s < \frac{N}{2} \quad (4.10)$$

ou

$$\frac{1}{r} > \frac{\tau}{N} \quad \text{se } s = \frac{N}{2} \quad (4.11)$$

ou

$$\frac{1}{r} = \tau \left(\frac{1}{s} - \frac{1}{N} \right) \quad \text{se } \frac{N}{2} < s < N \quad (4.12)$$

ou

$$\forall r > 1, \quad \forall \tau \in [0, 1] \quad \text{se } N \leq s. \quad (4.13)$$

Então existe uma constante $C = C(\tau, s, N)$ tal que

$$\left\| \frac{u}{\varphi^\tau} \right\|_{L^r(\Omega)} \leq C \|u\|_{W^{2,s}}. \quad (4.14)$$

Demonstração. Faremos a demonstração por casos

(a) Seja $s < \frac{N}{2}$, tomemos r_0 e r_1 tal que

$$\frac{1}{r_1} = \frac{1}{s} - \frac{1}{N} \quad \text{e} \quad \frac{1}{r_0} = \frac{1}{r_1} - \frac{1}{N}. \quad (4.15)$$

Então das Imersões de Sobolev ([B] pag. 285)

$$W^{2,s}(\Omega) \subset W^{1,r_1}(\Omega)$$

e

$$W^{2,s} \subset L^{r_0}(\Omega).$$

Aplicando o Lema 4.1 com r_0 e r_1 como em (4.15), temos a desigualdade (4.14).

(b) Seja $s = \frac{N}{2}$ e r_1 como em (4.15). Então $W^{2,s}(\Omega) \subset W^{1,N}(\Omega)$ e aplicando a imersão de Sobolev temos que para qualquer p tal que $1 < p < \infty$

$$W^{2,s}(\Omega) \subset L^p(\Omega).$$

E assim escolhendo $r_0 > 1$, o resultado segue do Lema 4.1.

(c) Seja s tal que $\frac{N}{2} < s < N$. Neste caso temos que

$$W^{2,s}(\Omega) \subset W^{1,r_1}(\Omega),$$

e

$$W^{2,s}(\Omega) \subset C^0(\bar{\Omega}),$$

em que $r_1 = \frac{Ns}{N-s}$.

E usando o Lema 4.1 com este r_1 e $r_0 = \infty$ segue o resultado.

(d) (i) Seja $N < s$. Pela Imersão de Sobolev, temos que para algum $\alpha > 0$

$$W^{2,s}(\Omega) \subset C^{1,\alpha}(\bar{\Omega}).$$

Como consequência

$$W^{2,s}(\Omega) \subset W^{1,r_1}(\bar{\Omega}) \text{ para qualquer } r_1 > 1.$$

Da aplicação do Lema 4.1 com este arbitrário r_1 e $r_0 = \infty$ concluímos o resultado.

(ii) Seja $s = N$, temos que

$$W^{2,s}(\Omega) \subset W^{1,r_1}(\Omega) \text{ para qualquer } r_1 > 1,$$

e

$$W^{2,s}(\Omega) \subset C^0(\bar{\Omega}).$$

O resultado segue aplicando o Lema 4.1 com $\frac{1}{r} = \frac{\tau}{r_1}$. Observamos que se $\tau > 0$ podemos escolher qualquer $r > 1$ e se $\tau = 0$ a desigualdade 4.14 é trivial.

□

Usando o mesmo método de demonstração como no Corolário anterior obtemos o seguinte resultado, o qual será usado para demonstrar o Teorema de existência de estimativas a priori do Problema Poliharmônico (4.2).

Corolário 4.3. *Seja $u \in W_0^{1,s}(\Omega) \cap W_0^{2m,s}(\Omega)$, onde $1 < s < \infty$, $m \geq 1$ e $\tau \in [0, 1]$. Além disso suponhamos que*

$$\frac{1}{r} = \frac{1}{s} - \frac{(2m - \tau)}{N} \quad \text{se } s < \frac{N}{2m} \quad (4.16)$$

ou

$$\frac{1}{r} > \frac{\tau}{N} \quad \text{se} \quad s = \frac{N}{2m} \quad (4.17)$$

ou

$$\frac{1}{r} = \tau \left(\frac{1}{s} - \frac{1}{N} \right) \quad \text{se} \quad \frac{N}{2m} < s < N \quad (4.18)$$

ou

$$\forall r > 1, \quad \forall \tau \in [0, 1] \text{ se } N \leq s. \quad (4.19)$$

Então existe uma constante $C = C(\tau, s, N)$ tal que

$$\left\| \frac{u}{\varphi^\tau} \right\|_{L^r(\Omega)} \leq C \|u\|_{W^{2m,s}}. \quad (4.20)$$

4.2 Estimativas a Priori para Soluções Positivas do Sistema (4.1)

Nesta seção estudaremos a existência de estimativas a priori de soluções positivas do sistema elíptico 4.1 onde Ω é um domínio limitado suave de \mathbb{R}^N com $N \geq 3$. Assumiremos também que as funções não lineares f e g satisfazem:

(f₁) $f : \bar{\Omega} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$ é contínua.

(f₂)

$$\liminf_{t \rightarrow +\infty} \frac{f(x, s, t, \xi, \eta)}{t} > \lambda_1 \text{ uniformemente em } (x, s, \xi, \eta) \in \Omega \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N.$$

(f₃) Existe $p \geq 1$ e $\sigma \geq 0$ tal que

$$|f(x, s, t, \xi, \eta)| \leq C(|t|^p + |s|^{p\sigma}) + 1,$$

para qualquer $(x, s, t, \xi, \eta) \in \bar{\Omega} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N$.

Similarmente assumimos que

(g₁) $g : \bar{\Omega} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$ é contínua.

(g₂)

$$\liminf_{s \rightarrow +\infty} \frac{g(x, s, t, \xi, \eta)}{s} > \lambda_1 \text{ uniformemente em } (x, t, \xi, \eta) \in \Omega \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N.$$

(g₃) Existe $q \geq 1$ e $\sigma' \geq 0$ tal que

$$|g(x, s, t, \xi, \eta)| \leq C(|s|^q + |t|^{q\sigma'}) + 1,$$

para qualquer $(x, s, t, \xi, \eta) \in \bar{\Omega} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N$.

O resultado principal deste capítulo é o seguinte teorema, o qual diz que sob algumas condições sobre p , existe uma estimativa a priori do sistema (4.1).

Teorema 4.4. *Seja Ω um domínio limitado e suave de \mathbb{R}^N com $N \geq 4$. Assumamos que se cumprem as condições (f_1) , (f_2) , (f_3) , (g_1) , (g_2) , (g_3) e que*

$$\frac{1}{p+1} + \frac{N-1}{N+1} \cdot \frac{1}{q+1} > \frac{N-1}{N+1}, \quad (4.21)$$

$$\frac{1}{p+1} \cdot \frac{N-1}{N+1} + \frac{1}{q+1} > \frac{N-1}{N+1}, \quad (4.22)$$

e

$$\sigma = \frac{L}{\max(L, K)}, \quad \sigma' = \frac{K}{\max(L, K)} \quad (4.23)$$

onde também supomos que

$$K := \frac{p}{p+1} - \frac{2}{N} > 0 \quad e \quad L := \frac{q}{q+1} - \frac{2}{N} > 0.$$

Seja (u, v) uma solução positiva de (4.1). Então existe uma constante $C > 0$ independente de (u, v) tal que

$$\|u\|_{L^\infty} \leq C, \quad \|v\|_{L^\infty} \leq C. \quad (4.24)$$

Demonstração. Vamos fazer a prova em três passos. No primeiro passo provaremos que f e g são uniformemente limitados em $L^1_{loc}(\Omega)$. No segundo passo obtemos uma estimativa uniforme das componentes da solução (u, v) respectivamente em $W^{2, \frac{p+1}{p}}(\Omega)$ e $W^{2, \frac{q+1}{q}}(\Omega)$. Finalmente no último passo aplicamos o processo de bootstrap.

(i) Sejam l_f e l_g tal que

$$\lambda_1 < l_f < \liminf_{t \rightarrow \infty} \frac{f(x, s, t, \xi, \eta)}{t}$$

e

$$\lambda_1 < l_g < \liminf_{s \rightarrow \infty} \frac{g(x, s, t, \xi, \eta)}{s}.$$

Das hipóteses (f_1) , (f_2) , (g_1) e (g_2) segue que existe uma constante $C > 0$ tal que para todo $s, t \geq 0$ e $(x, \xi, \eta) \in \Omega \times \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N$ temos que

$$f(x, s, t, \xi, \eta) \geq l_f t - C, \quad (4.25)$$

e

$$g(x, s, t, \xi, \eta) \geq l_g s - C. \quad (4.26)$$

Multiplicando as equações em (4.1) por φ e integrando, obtemos

$$\int_{\Omega} -\Delta u \varphi dx = \int_{\Omega} f \varphi dx,$$

e

$$\int_{\Omega} -\Delta v \varphi dx = \int_{\Omega} g \varphi dx,$$

e assim aplicando (4.25) e (4.26) segue que

$$\lambda_1 \int_{\Omega} u \varphi dx = \int_{\Omega} f \varphi dx \geq l_f \int_{\Omega} v \varphi dx - C \int_{\Omega} \varphi dx, \quad (4.27)$$

$$\lambda_1 \int_{\Omega} v \varphi dx = \int_{\Omega} g \varphi dx \geq l_g \int_{\Omega} u \varphi dx - C \int_{\Omega} \varphi dx, \quad (4.28)$$

e então somando (4.27) e (4.28) obtemos que

$$2C \geq (l_f - \lambda_1) \int_{\Omega} v \varphi dx + (l_g - \lambda_1) \int_{\Omega} u \varphi dx$$

e assim (para alguma constante $c > 0$)

$$\int_{\Omega} u \varphi dx \leq C, \quad \int_{\Omega} v \varphi dx \leq C, \quad (4.29)$$

o qual implica por (4.27), (4.28), (4.29) e da continuidade das funções f e g que

$$\int_{\Omega} f \varphi dx \leq C, \quad \int_{\Omega} g \varphi dx \leq C$$

e assim $|f|$ e $|g|$ são uniformemente limitados em $L^1_{loc}(\Omega)$.

(ii) Tomando a norma $L^{\frac{p+1}{p}}(\Omega)$ da primeira equação de (4.1) obtemos

$$\int_{\Omega} |\Delta u|^{\frac{p+1}{p}} dx = \int_{\Omega} |f|^{\frac{p+1}{p}} dx = \int_{\Omega} |f|^{\alpha} \varphi^{\alpha} |f|^{1-\alpha+\frac{1}{p}} \varphi^{-\alpha} dx \quad (4.30)$$

em que $0 < \alpha < 1$ é um parâmetro a ser tomado. Usando a desigualdade de Hölder em (4.30) obtemos que

$$\int_{\Omega} |\Delta u|^{\frac{p+1}{p}} dx \leq \left(\int_{\Omega} |f| \varphi dx \right)^{\alpha} \left(\int_{\Omega} |f|^{1+\frac{1}{p} \frac{1}{1-\alpha}} \varphi^{-\frac{\alpha}{1-\alpha}} dx \right)^{1-\alpha}. \quad (4.31)$$

Usando a hipóteses (f_3) podemos estimar a segunda integral de (4.31) por $I_1 + I_2 + C$, onde

$$I_1 = \int_{\Omega} |v|^{p+\frac{1}{1-\alpha}} \varphi^{-\frac{\alpha}{1-\alpha}} dx \quad (4.32)$$

e

$$I_2 = \int_{\Omega} |u|^{\sigma(p+\frac{1}{1-\alpha})} \varphi^{-\frac{\alpha}{1-\alpha}} dx. \quad (4.33)$$

Agora para estimar (4.32) e (4.33) usamos a primeira parte do Corolário 4.2 (com $s = \frac{q+1}{q}$ e notando que da definição de L se tem $s < \frac{N}{2}$) como segue. Para I_1 escolhamos r e τ tal que

$$r = p + \frac{1}{1-\alpha}, \quad r\tau = \frac{\alpha}{1-\alpha}, \quad \frac{1}{r} = \frac{q}{q+1} - \frac{2-\tau}{N}. \quad (4.34)$$

Estas equações determinam α . De fato, fazendo contas

$$\alpha = \frac{N(1-L-pL)}{1+N-pLN}. \quad (4.35)$$

E de (4.21) e (4.22) segue que $\alpha > 0$. Usando o fato que $L > 0$ também temos que $\alpha < 1$. Da segunda equação de (4.34) segue que $\tau > 0$ e o fato que $\tau < 1$ segue imediatamente da sua expressão

$$\tau = \frac{N(1-L-pL)}{1+p+N}. \quad (4.36)$$

Então usando o Corolário 4.2 obtemos

$$I_1 \leq C \|v\|_{W^{2, \frac{q+1}{q}}}^r, \quad (4.37)$$

e por (4.35) temos que

$$r(1-\alpha) = p(1-\alpha) + 1 = p\left(1 - \frac{N(1-L-pL)}{1+N-pLN}\right) + 1, \quad (4.38)$$

e por (4.21) concluímos que

$$\theta_1 := r(1-\alpha) < \frac{q+1}{q}. \quad (4.39)$$

Agora vamos estimar I_2 . Escolhendo \bar{r} e $\bar{\tau}$ tal que

$$\sigma\left(p + \frac{1}{1-\alpha}\right) = \bar{r} \quad (4.40)$$

e

$$\frac{\alpha}{1-\alpha} = \bar{r}\bar{\tau}. \quad (4.41)$$

Do fato que $\sigma = \frac{L}{\max(L, K)}$ e da definição de α , segue que $\bar{r} > 1$. Agora usando

(4.21) e (4.22) temos que

$$\frac{\alpha}{1-\alpha} < 1. \quad (4.42)$$

Com o qual usando (4.40) e (4.41) se segue que

$$0 < \bar{\tau} < 1. \quad (4.43)$$

Seguindo definimos s por

$$\frac{1}{\bar{r}} = \frac{s}{s+1} - \frac{2-\bar{\tau}}{N} \quad (4.44)$$

Assim

$$\frac{s}{s+1} = \frac{1}{\bar{r}} + \frac{2-\bar{\tau}}{N} = \frac{1}{\sigma} \left(\frac{1}{r} - \frac{\tau}{N} \right) + \frac{2}{N} = \frac{1}{\sigma} L + \frac{2}{N} = \max(L, K) + \frac{2}{N}, \quad (4.45)$$

e então $s = \max(p, q)$.

Agora aplicamos de novo o Corolário 4.2 e obtemos que

$$I_2 \leq C \|u\|_{W^{2, \frac{s+1}{s}}}^{\bar{r}}, \quad (4.46)$$

e por (4.39)

$$\bar{r}(1-\alpha) = \sigma(p(1-\alpha) + 1) < \sigma\left(\frac{q+1}{q}\right). \quad (4.47)$$

Mas como

$$\sigma\left(\frac{q+1}{q}\right) \leq \frac{p+1}{p},$$

concluimos que

$$\theta_2 := \bar{r}(1-\alpha) < \frac{p+1}{p}. \quad (4.48)$$

E do fato que $s = \max(p, q)$ segue que $\frac{s+1}{s} = \min\left(\frac{p+1}{p}, \frac{q+1}{q}\right)$.

Agora usando o passo 1, (4.37) e (4.46) em (4.31) temos que

$$\int_{\Omega} |\Delta u|^{\frac{p+1}{p}} dx \leq C (\|v\|_{W^{2, \frac{q+1}{q}}}^{\theta_1} + \|u\|_{W^{2, \frac{p+1}{p}}}^{\theta_2} + 1). \quad (4.49)$$

Analogamente se tem que

$$\int_{\Omega} |\Delta v|^{\frac{q+1}{q}} dx \leq C (\|u\|_{W^{2, \frac{p+1}{p}}}^{\theta_3} + \|v\|_{W^{2, \frac{q+1}{q}}}^{\theta_4} + 1), \quad (4.50)$$

em que $\theta_3 < \frac{p+1}{p}$ e $\theta_4 < \frac{q+1}{q}$.

Agora vamos usar a desigualdade de Calderon-Zygmund que é um resultado da teoria de regularidade em Equações Diferenciais Elípticas e pode ser encontrada no livro [GT]:

$$\|u\|_{W^{2,t}} \leq C \|\Delta u\|_{L^t}, \quad (4.51)$$

para toda $u \in W_0^{1,t}(\Omega) \cap W^{2,t}(\Omega)$, com $t > 1$.

E assim obtemos que

$$\|u\|_{W^{2, \frac{p+1}{p}}}^{\frac{p+1}{p}} \leq C(\|u\|_{W^{2, \frac{p+1}{p}}}^{\frac{p+1}{p}\gamma_1} + \|v\|_{W^{2, \frac{q+1}{q}}}^{\frac{q+1}{q}\gamma_2} + 1), \quad (4.52)$$

$$\|v\|_{W^{2, \frac{q+1}{q}}}^{\frac{q+1}{q}} \leq C(\|u\|_{W^{2, \frac{p+1}{p}}}^{\frac{p+1}{p}\gamma_3} + \|v\|_{W^{2, \frac{q+1}{q}}}^{\frac{q+1}{q}\gamma_4} + 1), \quad (4.53)$$

em que $0 < \gamma_i < 1$, $i = 1, \dots, 4$. Assim aplicando a desigualdade de Cauchy com epsilon nos termos com γ_i concluímos que

$$\|u\|_{W^{2, \frac{p+1}{p}}} \leq C, \quad \|v\|_{W^{2, \frac{q+1}{q}}} \leq C. \quad (4.54)$$

(iii) Finalmente utilizando o processo de bootstrap, fica demonstrado o teorema.

□

4.3 Estimativas a Priori para Soluções Positivas do Problema Poliharmônico 4.2

Nesta seção demonstraremos a existência de estimativas a priori de soluções positivas do problema poliharmônico (4.2) onde Ω é um domínio aberto e limitado de \mathbb{R}^N com fronteira suave e $N > 2m + \sqrt{2m + \frac{1}{4}} - \frac{1}{2}$ e $m > 1$.

Assumiremos também que h satisfaz:

(h_1) $h : \bar{\Omega} \times \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$ é contínua.

(h_2)

$$\liminf_{s \rightarrow +\infty} \frac{h(x, s, t_1, \dots, t_{m-1})}{s} > \lambda_1^m,$$

uniformemente em $(x, t_1, \dots, t_{m-1}) \in \Omega \times \mathbb{R}^{m-1}$.

(h_3) Existe $p > 1$ e $C > 0$ tal que

$$|h(x, s, t_1, \dots, t_{m-1})| \leq C(1 + |s|^p),$$

para qualquer $(x, s, t_1, \dots, t_{m-1}) \in \Omega \times \mathbb{R}^m$.

Vamos demonstrar o resultado principal desta seção.

Teorema 4.5. *Seja Ω um domínio aberto, limitado e suave de \mathbb{R}^N com $N > 2m + \sqrt{2m + \frac{1}{4} - \frac{1}{2}}$ e $m > 1$. Assumamos que se cumprem as condições (h_1) , (h_2) e (h_3) e que*

$$\frac{2m}{N - 2m} < p < \frac{N + 1}{N - 2m + 1}. \quad (4.55)$$

Seja u uma solução positiva de (4.2). Então existe uma constante $C > 0$ independente de u tal que

$$\|u\|_{L^\infty} \leq C. \quad (4.56)$$

Demonstração. Primeiro note que a condição $N > 2m + \sqrt{2m + \frac{1}{4} - \frac{1}{2}}$, implica que $\frac{2m}{N - 2m} < \frac{N + 1}{N - 2m + 1}$ e com isto a condição (4.55) tem sentido.

Agora como na prova do teorema (4.4), faremos três passos.

(i) Seja l_h tal que

$$\lambda_1^m < l_h < \liminf_{s \rightarrow \infty} \frac{h(x, s, t_1, \dots, t_{m-1})}{s}$$

Das hipóteses (h_1) e (h_2) se segue que existe uma constante $C > 0$ tal que para todo $s \geq 0$ e $(x, t_1, \dots, t_{m-1}) \in \Omega \times \mathbb{R}^{m-1}$ temos que

$$h(x, s, t_1, \dots, t_{m-1}) \geq l_h s - C. \quad (4.57)$$

Multiplicando a equação em (4.2) por φ e integrando, obtemos

$$\int_{\Omega} (-\Delta u)^m \varphi dx = \int_{\Omega} h \varphi dx. \quad (4.58)$$

Aplicando (4.57) e a igualdade

$$(\lambda_1)^m \int_{\Omega} u \varphi dx = \int_{\Omega} u (-\Delta)^m \varphi dx = \int_{\Omega} (-\Delta)^m u \varphi dx$$

na equação (4.58), temos que

$$(\lambda_1)^m \int_{\Omega} u \varphi dx = \int_{\Omega} h \varphi dx \geq l_h \int_{\Omega} u \varphi dx - C \int_{\Omega} \varphi dx,$$

e assim

$$\int_{\Omega} u \varphi dx \leq C,$$

a qual implica que

$$\int_{\Omega} |h| \varphi dx \leq C. \quad (4.59)$$

(ii) Tomando a norma $L^{\frac{p+1}{p}}(\Omega)$ na equação (4.2), obtemos

$$\int_{\Omega} |\Delta^m u|^{\frac{p+1}{p}} dx = \int_{\Omega} |h|^{\frac{p+1}{p}} dx = \int_A |h|^{\frac{p+1}{p}} dx + \int_B |h|^{\frac{p+1}{p}} dx, \quad (4.60)$$

onde

$$A = \{x \in \Omega : u(x) < 1\}$$

e

$$B = \{x \in \Omega : u(x) \geq 1\}.$$

Usando a condição (h_3) temos que

$$\int_A |h|^{\frac{p+1}{p}} dx \leq C.$$

E a integral

$$\int_B |h|^{\frac{p+1}{p}} dx = \int_B |h|^{\alpha} \varphi^{\alpha} |h|^{1-\alpha+\frac{1}{p}} \varphi^{-\alpha} dx$$

em que $0 < \alpha < 1$ é um parâmetro a ser escolhido depois. Substituindo estes resultados na equação (4.60) se tem que

$$\int_{\Omega} |\Delta^m u|^{\frac{p+1}{p}} dx \leq C + \int_B |h|^{\alpha} \varphi^{\alpha} |h|^{1-\alpha+\frac{1}{p}} \varphi^{-\alpha} dx, \quad (4.61)$$

Usando um resultado de regularidade elíptica (ver [ADN])

$$\|u\|_{W^{2m, \frac{p+1}{p}}}^{\frac{p+1}{p}} \leq C \cdot \int_{\Omega} |\Delta^m u|^{\frac{p+1}{p}} dx,$$

junto com (4.61) e usando a desigualdade de Hölder obtemos

$$\|u\|_{W^{2m, \frac{p+1}{p}}}^{\frac{p+1}{p}} \leq C + C \cdot \left(\int_B |h| \varphi dx \right)^{\alpha} \left(\int_B |h|^{1+\frac{1}{p}-\frac{1}{1-\alpha}} \varphi^{-\frac{\alpha}{1-\alpha}} dx \right)^{1-\alpha}. \quad (4.62)$$

Pela hipóteses (h_3) se tem que para $x \in B$ e $(t_1, \dots, t_{m-1}) \in \mathbb{R}^{m-1}$

$$|h(x, u(x), t_1, \dots, t_{m-1})| \leq C(1 + u(x)^p) \leq Cu(x)^p.$$

Aplicando esta desigualdade para poder estimar a segunda integral de (4.62), segue que esta integral pode estimada por I , onde

$$I = \int_{\Omega} |u|^{p+\frac{1}{1-\alpha}} \varphi^{-\frac{\alpha}{1-\alpha}} dx.$$

Para estimar esta integral vamos aplicar o Corolário 4.3 com a condição (4.16). Para isto pegamos $s = \frac{p+1}{p}$ e notamos que a primeira desigualdade na condição (4.55)

implica que $s < \frac{N}{2m}$. E assim definimos $L > 0$ por

$$L = \frac{p}{p+1} - \frac{2m}{N}. \quad (4.63)$$

E

$$p + \frac{1}{1-\alpha} = r, \quad \frac{\alpha}{1-\alpha} = r\tau, \quad \frac{1}{r} = \frac{p}{p+1} - \frac{2m-\tau}{N}. \quad (4.64)$$

Com estas equações podemos determinar as constantes α, τ e r :

$$\alpha = \frac{N - NL - pNL}{1 + N - pNL}, \quad \tau = \frac{N - NL - pNL}{1 + N + p}, \quad r = \frac{1 + N + p}{1 + NL}. \quad (4.65)$$

Vamos verificar que de fato $0 < \alpha < 1$, $0 < \tau < 1$ e $r > 1$.

Claramente $1 + NL > 0$ e $1 + N + p > 0$.

Afirmamos que $1 + N - NLp > 0$, ou equivalentemente que $1 + N > NLp$. Pela condição (4.55), é suficiente verificar que $1 + N > \frac{NL(N+1)}{N-2m+1}$, a qual é verdadeira usando a definição de L .

Para verificar que $1 - L - Lp > 0$, notamos que é equivalente a verificar que $p < \frac{N+2m}{N-2m}$. Mas podemos verificar que $\frac{N+1}{N-2m+1} < \frac{N+2m}{N-2m}$, e assim pela condição em (4.55), temos que $p < \frac{N+2m}{N-2m}$.

Assim temos que $\alpha, \tau > 0$. E é fácil verificar que $\alpha, \tau < 1$ e de (4.64) segue que $r > 1$.

Agora aplicando o Corolário (4.4) estimamos I , como segue:

$$I \leq C \|u\|_{W^{2m, \frac{p+1}{p}}}^r. \quad (4.66)$$

Observamos que $\theta = r(1-\alpha) = p(1-\alpha) + 1$ por (4.64) e usando a condição (4.55) segue que $\theta < \frac{p+1}{p}$.

Usando (4.59), (4.62) e (4.66) temos que

$$\|u\|_{W^{2m, \frac{p+1}{p}}}^{\frac{p+1}{p}} \leq C (\|u\|_{W^{2m, \frac{p+1}{p}}}^{\theta} + 1). \quad (4.67)$$

Como $\theta < \frac{p+1}{p}$ podemos usar a desigualdade de Young com $\epsilon > 0$ suficientemente pequeno para obter que

$$\|u\|_{W^{2m, \frac{p+1}{p}}} \leq C. \quad (4.68)$$

(iii) Neste passo usamos um argumento de bootstrap como no teorema (4.5).

Isto completa a prova do Teorema.

□

Referências Bibliográficas

- [ADN] Agmon, S.; Douglis, A.; Nirenberg, L. *Estimates near the boundary for solutions of elliptic partial differential equations satisfying general boundary conditions. I*, Comm. Pure Appl. Math. 12 (1959), 623-727.
- [B] Brézis, H. *Functional Analysis, Sobolev Spaces and Partial Differential Equations*. Springer Science Business Media, 2011.
- [BT] Brézis, H.; Turner, R. *On a Class of Superlinear Elliptic Problems*. Comm. Partial Diff. Equations, 2, (1977) 601-614.
- [CFM] Clément, Ph.; de Figueiredo, D. G.; Mitidieri, E. *A priori estimates for positive solutions of semilinear elliptic systems via Hardy-Sobolev inequalities*. Nonlinear partial differential equations, Pitman Res. Notes Math. Ser. 343, (1996) 73-91.
- [CFS] Cuesta, M.; de Figueiredo, D. G.; Srikanth, P. N. *On a resonant-superlinear elliptic problem*. Calc. Var. 17, 221-233 (2003).
- [F] Folland, G. B. *Real Analysis: Modern Techniques and Their Applications*. Wiley-Interscience Publication, 1999.
- [GT] Gilbarg, D; Trudinger, N. S. *Elliptic Partial Differential Equations of Second Order*. Vol. 224 of the Grundlehren der mathematischen Wissenschaften (2001).
- [K] Kavian, O. *Inégalité de Hardy-Sobolev et Application*. Thèse de Doctorat de 3^{eme} cycle, Université de Paris VI, (1978).
- [KO] Kannan, R.; Otega, R. *Superlinear elliptic boundary value problems*. Czechoslovak Math. J. 37(112) (1987), no. 3, 386-399.
- [N] Nirenberg, L. *On Elliptic Partial Differential Equations*. Ann. Sc. Norm. Sup. Pisa. 13, 1959, p. 1-48.